

N.	Denominazione Operatore Economico	Articolo e Paragrafo di riferimento	Pagg. di riferimento	Oggetto dell'osservazione (ove applicabile, precisare Lotto e prodotto)	Osservazione	Eventuale proposta di modifica
1	ConMed Italia	Bozza capitolato tecnico, art.3	1	Capitolato kit configurazione C (Kit motorizzati a batteria per chirurgia ortopedica di precisione)	Non necessaria creazione lotto specifico "di precisione"	Il cod. PRO9350B (proposto, come da voi richiesto, nel kit C) è un manipolo con possibilità di innesto sia di lame “standard” che di lame “di precisione”. Tale caratteristica rende quindi non necessaria l’aggiunta di un kit di “di precisione” specifico come da configurazione C. Possiamo infatti proporre nei kit di configurazione TIPO A unicamente questo manipolo (a sostituzione cod. PRO9300B) rendendo i kit rispondenti ai molteplici utilizzi e quindi utilizzabili con qualsiasi lama innestata e polifunzionali agli usi richiesti (con conseguente riduzione dei costi da voi sostenuti).
2	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - A) KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER CHIRURGIA ORTOPEDICA MAGGIORE RIF.1	1	Manipolo rotante	Il codice GA330 Aesculap che proponiamo pesa gr. 910 senza batteria	
3	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - A) KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER CHIRURGIA ORTOPEDICA MAGGIORE RIF.2	1	Manipolo sagittale	Il codice GA331 Aesculap che proponiamo pesa gr.1250 senza batteria	
4	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - CARATTERISTICHE MINIME DEI SISTEMI - MANIPOLO ROTANTE PER ORTOPEDIA RIF. A	2	Manipolo (a pistola) rotatorio con funzione "DRILL" e REAMER" selezionabili sul manipolo	I manipoli codice GA330 Aesculap che proponiamo, sono dotati di funzione riconoscimento automatico di questa funzione, senza avere la necessità di selezionarla.	
5	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - A) KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER CHIRURGIA ORTOPEDICA MAGGIORE RIF.7	1	Attacco Hudson trinkle modificato	Chiediamo cosa si intende esattamente per "Hudson trinkle modificato"	
6	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - A) KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER CHIRURGIA ORTOPEDICA MAGGIORE RIF. 8 E 9	1	Attacco sparafile piccolo indicativamente da 0,7 a 2 mm e attacco sparafile grande indicativamente da 2 a 3,2 mm	Il codice GB641R ATTACCO ACCULAN 4 FILI DI K Aesculap che proponiamo comprende tutte le misure richieste ovvero da 0,6 a 3,2 mm	
7	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - A) KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER CHIRURGIA ORTOPEDICA MAGGIORE RIF. 10	1	Manipoli reciproci	Il codice GA334 Aesculap che proponiamo pesa gr. 1090 senza batteria	
8	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - B) KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER ORTOPEDIA MINORE RIF. 1	2	Manipolo rotante per chirurgia minore (piccole e medie ossa)	Il codice GA344 Aesculap che proponiamo pesa gr. 660 senza batteria	
9	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - B) KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER ORTOPEDIA MINORE RIF. 4	2	Attacco sparafile universale da 0,7 a 3,2 mm preferibilmente automatico	Il codice GB894R ATTACCO PER FILI DI K PER GA344 Aesculap che proponiamo comprende tutte le misure richieste ovvero da 0,6 a 3,2 mm	
10	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - B) KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER ORTOPEDIA MINORE RIF. 7		Attacco Hudson trinkle modificato	Chiediamo cosa si intende esattamente per "Hudson trinkle modificato"	
11	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - CARATTERISTICHE MINIME DEI SISTEMI - MANIPOLO SAGITTALE PER ORTOPEDIA - RIF.E	3	Grilletto/interruttore dotato di sistema di sicurezza per regolazione doppia velocità	Essendo i nostri motori a velocità in continua, chiediamo cosa si intende esattamente per regolazione a doppia velocità.	

N.	Denominazione Operatore Economico	Articolo e Paragrafo di riferimento	Pagg. di riferimento	Oggetto dell'osservazione (ove applicabile, precisare Lotto e prodotto)	Osservazione	Eventuale proposta di modifica
12	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - CARATTERISTICHE MINIME DEI SISTEMI - MANIPOLO RECIPROCO PER ORTOPEDIA - RIF.E	3	Grilletto/interruttore dotato di sistema di sicurezza per regolazione doppia velocità	Essendo i nostri motori a velocità in continua, chiediamo cosa si intende esattamente per regolazione a doppia velocità.	
13	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - CARATTERISTICHE MINIME DEI SISTEMI - CARICA BATTERIE - RIF.A	3	Stazioni di carica indipendenti di cui almeno uno dedicato alla carica veloce	I caricabatterie codice GA320 Aesculap che proponiamo sono sia per motori grandi che per motori piccoli e sono dotati di tutte le stazioni a carica veloce.	
14	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - CARATTERISTICHE MINIME DEI SISTEMI - CARICA BATTERIE - RIF.D	3	Indicare se il caricabatterie proposto prevede funzioni specifiche per assicurare una gestione ottimale delle batterie (ad esempio cicli di "rigenerazione")	I caricabatterie codice GA320 Aesculap che proponiamo sono dotati di protezione sovraccarico ma non di cicli di "rigenerazione".	
15	Croma Gio.Batta s.r.l.	BOZZA CAPITOLATO TECNICO Art.3 - C - KIT MOTORIZZATI A BATTERIA PER CHIRURGIA ORTOPEDICA DI PRECISIONE - RIF.1	2	Manipolo con sega di precisione comprensivo di attacco per lama dedicata	Segnaliamo, che il manipolo con sega di precisione comprensivo di attacco per lama dedicata da Voi richiesto, per quanto di ns. conoscenza, si tratta in realtà di una lama per sega oscillante Stryker "Precision Falcon" . Sempre per ns. conoscenza, ci risulta che tale tipo di dispositivo medico sia esclusivamente dell'azienda Stryker.	
16	De Soutter med	Paragrafo C Capitolato	2 di 5	Kit motorizzati a batteria per chirurgia ortopedica di precisione Sega precison	Offerta esclusiva di un singolo operatore economico	Sega sagittale taglio oscillante standard a doppia velocità
17	Stryker	KIT A - B - C	1, 2, 3	Tipologia manipoli		Fermo restando il numero di manipoli da voi indicati, chiediamo che venga riconosciuto un punteggio specifico in caso di offerta di manipoli dedicati (non modulari)
18	Stryker	KIT A - B - C	1, 2, 3	Materiali superfici manipoli		Chiediamo che venga valutata la resistenza delle superfici dei manipoli alla corrosione data da detergenti alcalini
19	Stryker	Batterie	3	Sistema di aggancio/sgancio batteria		Chiediamo che venga valutata la soluzione tecnologica adottata per l'aggancio e sgancio della batteria
20	Stryker	Batterie	3	Meccanismo apertura guscio asettico		Chiediamo che venga valutata la soluzione tecnologica adottata per l'apertura del guscio asettico
21	Stryker	Caricabatterie	3	Caricabatterie	Il caricabatterie SYSTEM 9 ha 6 postazioni di carica	Chiediamo che venga specificato il n. di postazioni di carica complessivo necessario per presidio invece che il n. di caricabatterie con l'obiettivo di ottimizzare il materiale a disposizione e gli spazi necessari per le apparecchiature
22	Stryker	Caricabatterie	3	Caricabatterie		Chiediamo che venga valutata la disponibilità di funzione di risparmio energetico del caricabatterie
23	Stryker	Caricabatterie	3	Caricabatterie		Chiediamo che venga valutata la capacità diagnostica del caricabatterie
24	Stryker	KIT	1, 2, 3	Manutenzione preventiva apparecchiature		Chiediamo che venga valutata la presenza di un sistema di monitoraggio da remoto dello stato delle apparecchiature al fine di ottimizzarne prestazioni e affidabilità
25	Stryker	KIT	1, 2, 3	Ottimizzazione della rotazione dei kit in sala operatoria		Chiediamo che venga valutata la presenza di un sistema per monitorare la rotazione efficiente dei kit di sistemi motorizzati in sala operatoria

N.	Denominazione Operatore Economico	Articolo e Paragrafo di riferimento	Pagg. di riferimento	Oggetto dell'osservazione (ove applicabile, precisare Lotto e prodotto)	Osservazione	Eventuale proposta di modifica
26	Stryker	KIT	1, 2, 3	Gestione inventariale di sistemi motorizzati e batterie		Chiediamo che venga valutata la presenza di un sistema per individuare la posizione nell'ospedale o nel gruppo di ospedali di ciascun manipolo e/o batteria sulla base dell'ultimo utilizzo
27	Stryker	Sega sagittale	3	Manipolo sega sagittale		Chiediamo che venga valutata la facilità di pulizia della testa della sega sagittale
28	Stryker	Sega sagittale	3	Manipolo sega sagittale		Chiediamo che venga valutata la facilità di rotazione della testa della sega sagittale
29	Stryker	Sega reciproca	3	Manipolo sega reciprocante		Chiediamo che venga valutata la disponibilità della doppia velocità sulla sega reciprocante oltre che sulla sega sagittale
30	Stryker	Sega precisione	3	Manipolo sega di precisione		Chiediamo che venga valutata la velocità di oscillazione
31	Stryker	Sega precisione	3	Lame/manipolo di precisione		Chiediamo che venga valutata la disponibilità di studi clinici a supporto
32	Stryker	Lame	3	Ampiezza gamma lame e geometria delle dentature		Chiediamo che venga valutata l'ampiezza della gamma delle lame e la disponibilità di varie geometrie di dentature
33	Stryker	KIT A - B - C	1, 2, 3	Ergonomia e maneggevolezza		Chiediamo che questi criteri siano oggetto anche di prova pratica
34	Stryker	KIT A - B - C	1, 2, 3	Elevate potenza e coppia motrice		Chiediamo che questi criteri siano oggetto anche di prova pratica
35	Stryker	Batterie	3	Elevata durata e rapidità di ricarica delle batterie	Segnaliamo che non è possibile determinare la durata delle batterie in maniera oggettiva poiché dipende dallo sforzo cui è sottoposto il motore del manipolo durante l'utilizzo (es. tipo di osso e applicazione chirurgica incidono significativamente sulla durata della batteria)	